杨佳佳, 徐华宁, 刘鸿, 等. 基于数据驱动的边界效应抑制带通滤波方法[J]. 海洋地质前沿, 2025, 41(6): 103-106. YANG Jiajia, XU Huaning, LIU Hong, et al. A data-driven approach to boundary effect suppression in band-pass filtering[J]. Marine Geology Frontiers, 2025, 41(6): 103-106.

DOI: 10.16028/j.1009-2722.2025.123

# 基于数据驱动的边界效应抑制带通滤波方法

杨佳佳<sup>1,2</sup>,徐华宁<sup>1,2\*</sup>,刘鸿<sup>1,2</sup>,颜中辉<sup>1,2</sup>,杨睿<sup>1,2</sup>,王小杰<sup>1,2</sup>,刘欣欣<sup>1,2</sup> (1中国地质调查局青岛海洋地质研究所,青岛 266237; 2 青岛海洋科技中心海洋矿产资源评价与 探测技术功能实验室,青岛 266237)

## 0 引言

受采集环境的影响,海洋地震数据往往存在严 重的低频背景噪声,主要由涌浪造成,其特点是频 率低、振幅大,表现为覆盖整个记录的背景噪音。 常规的处理方法为 3~4 Hz 的低截滤波, 而实际处 理过程中,由于边界效应的存在,带通滤波算子通 常达不到理想的精度。在地震数据带通滤波实践 中可知,3~4Hz的低截滤波对边界影响较大,50Hz 以上的带通滤波对边界影响较小,通常可以忽略。 水深越浅,浅部影响越明显,一般当水深>500 ms 后可不考虑浅部影响:而深部的影响则是无法避免 的,当靠近数据记录的底边界位置存在有效反射层 位时,必须考虑其影响。滤波边界效应消除的意义 体现为3点:①工程中可能遇到浅水地震数据,改 善海底成像;②最大限度的保证深部地震反射信号 的可利用度:③防止偏移成像中因滤波造成数据污 染使成像质量下降。

目前,针对 3~4 Hz 低频噪音的压制方法主要 采用常规的带通滤波算法,这种算法对水深较大、 记录时间较长的海洋地震数据影响可以忽略。同 时,基于无线脉冲响应(infinite impulse response, IIR) 滤波器的滤波方法采用更加复杂的边缘处理算法, 在彻底压制噪声的同时可防止假频的产生。但是 上述方法仍然存在一定的缺陷: IIR 滤波器的设计

收稿日期: 2025-06-11

**资助项目:**国家自然科学基金(42106207)

**第一作者:**杨佳佳(1987—),女,博士,高级工程师,主要从事地震资料处 理和多波多分量方面的研究工作.E-mail: yangjj0714@sina.com

\* 通讯作者: 徐华宁(1973—), 男, 博士, 教授级高工, 主要从事海洋地球 物理调查方面的研究工作. E-mail: xuhuaning1973@163.com 需要解决一个多参数多目标优化问题,不管是进行局部优化还是全局优化,均需要复杂的计算将滤 波指标转换为设计的滤波器参数,而常规带通滤波 算法仅需要滤波频率及经验斜坡即可得到滤波器 算子,所以,IIR 算法效率大大低于常规带通滤波 算法。

本文为解决常规带通滤波算法存在的边界问题,提出一种基于数据驱动的边界效应抑制带通滤 波方法,对地震数据进行延拓和镶边运算,然后,通 过对镶边后的数据进行带通滤波得到带边界截断 效应的滤波结果,解决常规带通滤波算法存在的边 界问题。

## 1 处理方法

#### 1.1 方法原理

受信号截断与有限数据长度的影响,带通滤波 会产生边界效应,该效应受带通滤波器的通带与阻 带之间的过渡带影响,边界处的频谱分量会因数据 截断而产生泄漏(如吉布斯现象),导致滤波后的信 号在边界处出现振荡或幅值偏差。

基于数据驱动的边界效应滤波方法流程如图 1 所示,在增加少量褶积计算量的基础上,解决常规 带通滤波算法存在的边界问题,实现过程简单,适 用于绝大多数地震反射数据,且其计算效率高于 IIR 算法。

#### 1.2 实现步骤

#### 1.2.1 原始数据时间域镶边

首先,将原始数据延长 2N 个采样点,再将原始 数据向下移动 N 个采样点,即在原始数据的上下各



Fig.1 Flow schematic diagram

加上N个采样点的边界,N的大小取决于滤波参数, 一般<500 ms。确定镶边宽度N后,进行顶底镶边 初始化,原始数据*x*(*k*)镶边后变为*x*<sub>1</sub>(*k*),长度由 T+1个采样点变为T+2N+1个采样点,对应关系如 公式(1)所示:

$(x_1(k) =$	: 0,	$0 \le k \le N - 1$	
$x_1(k) =$	x(k-N),	$N \leq k \leq T + N$	(1)
$x_1(k) =$	= 0,	$T + N + 1 \le k \le T + 2N$	

1.2.2 镶边区域数据自驱动赋值

对镶边区域进行数据自驱动赋值,利用首尾 N 个采样点长度的原始数据,通过建立连续函数获得 光滑的边界数值。公式(1)为镶边后未赋值的数据, 对公式(1)中 x<sub>1</sub>(k)进行边界自驱动赋值。首先,将 x<sub>1</sub>(k)的第 N 个采样点的值赋给 0 至 N-1 个采样点, 将 x<sub>1</sub>(k)的第 T+N 个采样点的值赋给 T+N+1 至 T+ 2N 个采样点,并将新赋值的上下边界值乘以 a;中 间部分(N 至 T+N 个采样点)数据的值不变,得到的 数据作为第一部分数据 x<sub>1p1</sub>(k)。然后,将 x<sub>1</sub>(k)的 第 N+1 至 2N 个采样点的值向上镜像,得到第 0 至 N-1 个采样点的值;将 x<sub>1</sub>(k)的第 T 至 T+N-1 个采 样点的值向下镜像,得到第 T+N+1 至 T+2N 个采样 点的值;将第 N 至 T+N 个采样点的值赋 0,得到的 数据作为第二部分数据 x<sub>1p2</sub>(k)。最后,用第一部分 数据  $x_{1p1}(k)$ 减去第二部分数据  $x_{1p2}(k)$ ,得到数据自驱动镶边赋值后的数据  $x_b(k)$ ,具体表达如公式(2) 所示:

$$\begin{cases} x_b(k) = a \times x_1(N) - x_1(2N - k), \\ 0 \le k \le N - 1 \\ x_b(k) = x_1(k), \\ N \le k \le T + N \\ x_b(k) = a \times x_1(T + N) - x_1(2T + 2N - k), \\ T + N + 1 \le k \le T + 2N \end{cases}$$
(2)

式(2)中的 a 值经过试验取 2 或 3 即可得到理 想的边界,这样得到的边界与数据是连续变化的, 不存在人为给定的波阻抗界面。

1.2.3 去掉镶边数据

对镶边完成后的数据进行带通滤波,滤波后将 边界去掉,并恢复为原始数据的长度,以此实现无 边界异常的带通滤波器。对公式(2)带通滤波后的 数据为 *x<sub>bf</sub>(k)*,长度为 T+2N+1 个采样点,则去掉镶 边数据的结果 *x<sub>f</sub>(k)*如公式(3)所示:

$$x_f(k) = x_{bf}(k+N), 0 \le k \le T$$
(3)

### 2 效果展示

选择某实际地震资料进行滤波应用。图 2a 为 原始数据,图 2b 为基于原始数据进行数据自驱动 镶边后的数据,可见镶边后的数据光滑,无异常边 界值。图 3a 为对图 2b 进行 3 Hz 低截滤波后的结 果,可见在镶边位置出现带通滤波截断效应。图 3b 为去掉镶边边界后的最终滤波结果,可见无带通滤 波截断效应。图 4a、b 分别为利用常规带通滤波和 本文数据自驱动镶边带通滤波算法后得到的滤波 结果,可见利用常规带通滤波算法后数据的顶底会 出现异常截断效应噪音,而利用本文提出的带通滤 波结果彻底压制了该类噪声,避免了该类噪声对浅 水偏移成像及深部有效反射的成像影响。



图 2 数据镶边前后对比 Fig.2 Shot gather comparison before and after data edging



Fig.3 Bandpass filtering results after data edging

以消除由于数据截断导致的边界异常效应,具有以 下重要意义:①有效改善浅水地震数据海底成像质 量;②对于深部地震反射信号,在压制噪声的同时 最大限度保留了有效波的能量与相位特征;③降低

## 3 结论

本文提出的数据驱动的边界效应滤波方法可







异常噪声对成像过程的干扰,避免因数据污染导致 的偏移归位偏差与假象生成,提高成像结果的信噪 比、保证构造保真度。 浅水地震数据的智能自适应滤波模型,实现海底成 像算法的智能化升级,以应对更复杂的浅海沉积环 境与强干扰场景。

未来可进一步结合机器学习算法,开发适用于