doi: 10.11720/wtyht.2023.1261

邓肖丹,李学砚,周锡华,等. 基于 DDS 的氦光泵磁力仪射频场智能调频研究[J]. 物探与化探,2023,47(2):464-469. http://doi.org/10.11720/ wtyht. 2023.1261

Deng X D, Li X Y, Zhou X H, et al. DDS-based intelligent modulation of the radio frequency field of helium optically pumped magnetometers [J]. Geophysical and Geochemical Exploration, 2023, 47(2):464-469. http://doi.org/10.11720/wtyht. 2023. 1261

基于 DDS 的氦光泵磁力仪射频场智能调频研究

邓肖丹^{1,2},李学砚^{1,2},周锡华^{1,2},段乐颖^{1,2},何辉^{1,2}

(1. 自然资源部 航空地球物理与遥感地质重点实验室,北京 100083; 2. 中国自然资源航空物探 遥感中心,北京 100083)

摘要:地磁场测量在基础地质研究、矿产资源勘查和军事探测等领域得到广泛应用,作为磁场测量核心之一的氦 光泵磁力仪探头,其射频场调频精度是决定其磁测精度的重要影响因素。为实现易调节、高精度、高可靠性的调频 信号,本文利用直接数字频率合成器(DDS)与微控制器(MCU)相结合方式,研究了磁力仪探头射频场智能精密调 频技术,可灵活、实时、自动、精密地对磁力仪探头射频场进行调频。调频信号加载到氦光泵磁力仪系统的联调试 验表明,磁力仪获得了稳定精密的磁共振信号,从而保证了磁力仪实现高精度的磁场测量。

关键词:直接数字频率合成;氦光泵磁力仪;调频

中图分类号: P631 文献标识码: A 文章编号: 1000-8918(2023)02-0464-06

0 引言

光泵磁力仪是国内外应用于航空和地面磁法测 量最多的磁力仪器^[1],在地磁场测量等领域得到广 泛应用,发挥了重要作用。但随着磁场测量领域的 不断发展和新应用的出现,对氦光泵磁力仪性能提 出了更高的要求^[2-3],尤其是光泵磁力仪的测量精 度。影响氦光泵磁力仪测量精度的因素很多,例如 氦灯、氦气室制作工艺,射频场调频和光电检测精度 等^[3-5],其中射频场调频精度是影响氦光泵磁力仪 精度的重要因素,本文对氦光泵磁力仪的射频场调 频技术进行研究,形成易调节、高精度、高可靠性的 调频信号,实现对磁力仪射频场的智能精密调频,增 强抗干扰能力,提高氦光泵磁力仪的测量精度,对于 实现小型化、智能化、高精度氦光泵磁力仪的研制具 有重要意义。

传统磁力仪采用压控振荡器(VCO)产生射频 场,这种方式基于变容二极管,系统的噪声抑制能力

与磁场的测量范围有限,频率稳定度不高,电路设计 复杂,调频参数调节困难,指标难以控制^[6-7]。随着 数字集成电路和微电子技术的发展,直接数字频率 合成(direct digital frequency synthesis,DDS)具有频 率分辨率高且输出频率稳定、控制方便等优点^[8-9], 在射频场调频方面得到广泛应用。本文采用 DDS 新技术实时跟踪被测磁场的变化,产生精确的射频 场信号,实现磁场的精密测量。与模拟调频相比, DDS 能够对调频参数与指标进行智能调节,改变仪 器量程,提高测量精度,具有良好的抗干扰能力。

1 研究原理

氦光泵磁力仪是以惰性气体氦原子(⁴He)的光 泵作用和磁共振为基本原理研制的磁场测量仪 器^[4-5]。氦光泵磁力仪包括3部分:氦光泵磁力仪 探头(图1)、信号检测控制以及人机交互。

在磁力仪探头中,氦吸收室中的氦原子在外磁 场中产生塞曼效应,利用氦灯产生的光束以实现光

收稿日期: 2022-05-26; 修回日期: 2022-09-06

通讯作者: 李学砚(1984-),男,高级工程师,研究生,主要研究领域为光电传感器与航磁仪器研发工作。Email:leexy2604911@163.com

基金项目:中国自然资源航空物探遥感中心青年创新基金(2020YFL01);国家重点研发计划专项课题"航空重磁综合观测系统集成与飞行验证"(2021YFB3900205)

第一作者:邓肖丹(1990-),女,工程师,研究生,主要研究领域为电路设计与航磁仪器研发工作。Email:1533996470@qq.com



图 1 氦光泵磁力仪探头结构示意 Fig. 1 Structure diagram of helium optical

pump magnetometer probe

泵作用,让氦原子重新进行光学取向,使得透过氦吸 收室的光最强,而在射频场的作用下,磁共振作用使 原子的去取向作用增强,使透过氦吸收室的光强变 弱,当光线达到最弱时,此时发生磁共振,射频场的 频率正比于外磁场值。通过测量此时射频场的频率 即可获得磁场的大小^[4-5]。共振时射频场频率f与 被测外磁场 B 之间的计算公式:

$$B = 0.0356843f$$
, (1)

式中:f为共振频率,Hz;B为外磁场强度,nT。

共振时射频场频率精度直接关系到磁力仪的测量精度。因此,通过对氦光泵磁力仪射频场(图1 所示射频线圈)的智能调频研究,实时跟踪被测磁场的变化,自动迅速地改变射频场的频率,使之始终维持透过吸收室的光线最弱,以获取到准确的磁场数据。

2 关键器件选择

本文研究的氦光泵磁力仪的测量范围为10000~1000mT,灵敏度5pT,采样时间0.1s。通过式(1)可得,射频场的调频范围应为280KHz~2.8 MHz,在此范围内快速地改变射频场频率以寻找磁 共振点,通过智能精密调频实现快速锁定和维持磁 共振状态。

调频是在扫频过程中对单点进行的频率调制, 以当前的扫频频率为中心频率,按照设置的调制深 度与频率进行摆动。根据采样时间,充分考虑极限 情况,射频场频率以三角波的形式由高到低再由低 到高完成一次全幅变化(即为扫频)的时间为 0.1 s,扫频步进设置为 10 Hz,对应的扫频速率应能达到 504 kHz。为保证调制波形完整,调制频率应能达到 1.1 MHz。根据灵敏度要求,频率分辨率应能达到 0.1 Hz。

通过研究分析,选取 ADI 公司生产的具备较好

无杂散动态范围(80dB@ 100MHz(±1MHz))的专用 DDS单片电路芯片 AD9854。AD9854 输出的最高 频率信号达 150 MHz,具有 12 位可编程幅度控制寄 存器及 48 位可编程频率控制寄存器^[9],在 300 M 系 统时钟下,频率分辨率可达 1 μ Hz,可按需求设定输 出信号的频率、幅度和相位等特性,输出频率 f_{out} 与 频率控制字 K、系统时钟 f_e 的关系式为: $f_{out} = K \times f_e/$ 2^N , N 是相位累加器位数 48,在系统时钟 20 MHz 的 情况下,频率分辨率为 70 nHz^[10-11]。具备并行和串 行两种通信方式,串行通信速度可达 10 MHz,并行 通信的速度高达 100 MHz;具备一个内部高速比较 器,可输出同频率的方波信号。各项指标均优于氦 光泵磁力仪在射频场调频中对测量范围、频率分辨 率、调频速率的要求。

DDS 芯片通信控制采用基于 Cortex-M3 内核的 32 位微控制器 STM32f103,其具有高达 72 MHz 工 作频率,兼备 CAN、ADC、SPI、I2C、USB、UART 等多 种外设,易于开发改进^[12]。

3 电路设计与实现

3.1 系统整体设计

系统以微控制器 STM32103 与 DDS 芯片 AD9854 为核心,STM32103 作为核心处理器进行数 据处理与上位机通信,智能控制 AD9854 输出的调 频信号,AD9854 输出的调频信号经过滤波与调理 放大输出到氦光泵磁力仪探头的射频线圈作用于氦 吸收室,实现磁共振,获取磁场值。为检测调频信号 是否正确输出,单独加入解调电路进行检测。总体 设计如图 2 所示。



3.2 高速通信电路设计

高速通信电路的设计是为了保证系统能按要求 实时输出调频信号。DDS 芯片 AD9854 输出信号的 幅值、频率以及相位等信息取决于其内部的功能寄 存器上存储的数值,而寄存器的值需通过根据地址 总线和数据总线接收到的微控制器 STM32f103 输 出的二进制数据进行设置。 STM32f103 通过 IO 口与 AD9854 连接,如图 3 所示。AD9854 的 6 位地址总线和 8 位数据总线分 别与 STM32 的 PB 和 PD IO 口连接,在相应的地址 上写入数据。I/O UD CLK 接口从高电平到低电平 的跳变实现对数据的更新;WR 是写入并行数据的 控制信号;RD 是读取寄存器数据的控制信号,用于 软件调试优化中;MASTER RESET 作为芯片复位信 号,每次需保持 10 个系统时钟以确保系统成功复 位。



图 5 S1M32 与 AD9854 连接示息 Fig. 3 Schematic diagram of connection between STM32 and AD9854

3.3 精密调频电路设计与实现

通过 STM32f103 对 AD9854 的控制能初步实现 调频信号的输出,但为了获取到高精度、低噪声、稳 定以及能够快速变化的方波与正弦波的调频信号, 需要对 AD9854 的管脚进行设置以及输出信号进行 处理。

将 AD9854 芯片的 SPSELECT 管脚接高电平, 采用 AD9854 的并行通信模式,速度可达 100 MHz。 外接具有温度补偿的 20 M 晶振提供系统时钟,以便 提高系统的稳定性和精度,减少由温度产生的漂移。 AD9854 芯片涉及到数字地与模拟地通过 0 Ω 电阻 进行单点连接,有效限制环路电流,抑制噪声。 AD9854 最大输出电流为 20 mA,为获得较好的无杂 散动态范围,将 DAC-RSET 的管脚连接 3.9 KΩ 电 阻,输出电流为 10 mA。

AD9854 内部具有两路 DAC-IDAC 和 QDAC,其 中 Q 通道对应的一对正交正弦波输出管脚,通过连 接输出负载,电压范围可从+0.5~+1.0 V 进行调 节。为保证芯片正常工作,波形不失真,连接的负载 电阻取值 50 Ω,输出电压峰值约为+0.5 V。

系统中对 AD9854 的内部 DAC 输出信号采用 无源 120 MHz 7 阶椭圆低通滤波器进行低通滤波, 可有效滤除高频谐波以及减少信号毛刺。为获得 50%占空比的方波,使用 AD9854 内置高速比较器, VINP 和 VINN 作为比较器的两端输入,分别与输出 管脚 IOUT2 和/IOUT2 连接,从 Vout 输出占空比为 50%的频率随正弦波变化而变化的方波,电路连接 如图 4 所示。



图 4 AD9854 电路连接示意 Fig. 4 Schematic diagram of circuit connection of AD9854

3.4 不失真解调电路设计与实现

由于示波器无法捕捉到调频信号的调制指标, 为检测这些信息,引入了解调电路,将获得的方波经 过信号调理放大,输出至以 AD650 芯片为核心的 F/ V 频率电压转换电路,对调频信号进行解调。 AD650 是一款高精度电压频率(V/F)转换器,工作 频率高达1 MHz,满刻度为1 MHz 时其非线性度小 于 0.07%,既能用作电压频率转换器,又可用作频 率电压转换器,作为 F/V 模式,转换输出电压范围 为 0~10 V,输出电流为 10 mA,转换精度最高可达 0.001 5%,一般为保证设计的安全性与允许的元件 公差,输入的最高频率应不大于 3 MHz^[13-14]。本系 统将其作为频率电压转换器使用,解调电路连接如 图 5 所示。



Fig. 5 Schematic diagram of demodulation circuit connection

4 实时控制软件设计

系统以 STM32f103 作为核心处理器,串口接收 上位机指令,根据系统前端数据中基波与二次谐波 的幅值检测结果,利用 PID(比例积分微分)算法,通 过比例控制快速调节偏差,积分控制消除偏差,微分 控制对偏差的趋势进行超前控制,调整扫频范围、调 频频率对应的调制深度和调制步进,控制 AD9854 的正弦波和方波的输出,产生射频场调频信号,实现 对基波信号幅值的零点跟踪,从而达到跟踪外磁场 变化的目的。

程序中,对系统中涉及到的接口、定时器、中断 以及 AD9854 寄存器等进行初始化和参数设定。进 入主程序 while 循环,根据前端数据处理结果利用 PID 算法与串口接收数据灵活自动的对扫频范围、 速率与步进,以及调频信号对应的调制频率与深度 进行实时设置。扫频速率与调频速率由程序中的扫 频与调频两个定时器中断控制。系统程序流程示意 如图 6 所示。

开始 初始化 参数设置 进入while循环 ¥ Ν 串口数据 前端数据 PID处理 ¥ 频率设置 定时器中断1? 调频频率: Y Y 扫频 调频 图 6 系统程序流程 Fig. 6 System flow chart

5 测试结果与分析

在完成调频电路与实时控制软件设计的基础 上,集成出磁力仪射频场智能调频系统,开展系统的 测试与分析,以验证系统的功能和性能指标。使用 示波器扫频信号输出的正弦波和方波进行观测,并 对其中的正弦波进行频谱分析。在整个调频范围 280 KHz~2.8 MHz内,设置不同扫频范围、速率与 步进参数进行测试,测试结果均与设计相符。选取 其中扫频范围为1~2 MHz,速率为100 Hz,步进为 100 Hz 的测试结果进行分析,其输出波形与频谱分 析如图 7 所示。



waveform and spectrum analysis

波形 7a 是输出的正弦波,当前的扫频频率是 1.528 MHz,电压峰峰值为 515 mV;波形 7b 是通过 调理放大输出的方波,扫频频率是 1.528 MHz,电压 峰峰值为 4.45 V;波形 7c 是输出的正弦波的频谱 分析结果,当前扫频的中心频率是 1.5 MHz。可看 出输出的正弦波与方波波形稳定,无毛刺,对应关系 好,实际测量结果与设计相符。

利用示波器对解调电路输出的调频信号波形进 行观测。在频率范围 280 KHz~2.8 MHz 内,分别以 280 KHz、500 KHz、1 MHz、1.5 MHz、2 MHz、2.5 MHz、 2.8 MHz 等多点为中心频率进行了不同调制深度与 调制频率的测试试验,均能获取到对应的解调信号。 分别选取调频信号的中心频率1 MHz、调制频率500 Hz、调制深度500 KHz 以及中心频率为2.8 MHz、调 制频率500 Hz、调制深度100 KHz 进行分析,经过示 波器的数字低通滤波,解调出的调制信号如图8所示。

图 8 中,解调出的频率均为 500 Hz 的三角波, 在中心频率为 1 MHz 的情况下,三角波的形状非常 规则,峰峰值为 2.06 V;在中心频率为 2.8 MHz 的 情况下,三角波略微失真,峰峰值为 25.098 mV;它 们都与系统所加的调制波形一致,实际测量结果与 当前设计相符。

为测试获取到的磁共振信号,在确保调频信号 的正确输出后,将经过调理放大的调频信号加载到 氦光泵磁力仪探头的射频线圈上,进行联调试验。 在实验室环境下,通过外部恒流源作用于屏蔽筒内 的线圈使得屏蔽筒内产生恒定磁场进行实验,磁力 仪探头放置在磁屏蔽筒内。

在磁力仪的测量范围 10 000~100 000 nT 之间,利用屏蔽筒产生多个恒定磁场,进行试验,均能

获取到对应的磁共振信号。图9所示为屏蔽筒内产 生 50 000 nT 的磁场,通过对氦光泵磁力仪的射频场 调频,测得的磁共振信号。从图9可看出,获取的磁 共振信号非常稳定,满足氦光泵磁力仪的测量要求。



3.42 3.42 (b) (a) 3.40 3.40 3.38 3.38 ≥ 3.36 Щ ₽ 3.34 ≥ 3.36 Щ ⊞ 3.34 3 32 3.32 3.30 3.30 0.45 0.95 1.45 1.95 2.45 2.95 3.45 3.95 4.45 2.22 4.22 6.22 8.22 10.22 12.22 14.22 16.22 18.22 单调频(a)、连续调频(b)磁共振信号 图 9

Magnetic resonance signal of single modulation (a) and continuous modulation (b)

总之,通过基于 DDS 的氦光泵磁力仪射频场智 能调频的研究,实现了既简单可靠,又智能精密的调 频,对于提高氦光泵磁力仪的测量精度具有重要意 义。

参考文献(References):

- [1] 黄成功,顾建松,宗发保,等. 氦光泵磁力仪探头设计和环路数 字化研究[J]. 地球物理学报,2019,62(10):3675-3685.
 Huang C G,Gu J S,Zong F B, et al. Design of helium optical-pumping magnetometer probe and digital loop electronics circuit[J].
 Chinese Journal of Geophysics,2019,62(10):3675-3685.
- [2] 吕庆田,张晓培,汤井田,等.金属矿地球物理勘探技术与设备:回顾与进展[J].地球物理学报,2019,62(10):3629-3664.

Lyu Q T,Zhang X P,Tang J T, et al. Review on advancement in technology and equipment of geophysical exploration for metallic deposits in China [J]. Chinese Journal of Geophysics, 2019, 62

6 结论

Fig. 9

本文开展了磁力仪射频场的智能调频研究,利 用 DDS 技术与微处理器结合的方式,开发出可智能 调节且高精度的调频系统,获得了稳定的磁力仪磁 共振信号,优于现有氦光泵磁力仪的指标。该系统 具有如下显著特点:

1)可输出高精度、高可靠性的正弦波与方波, 系统结构简单可靠,且抗干扰能力强。

2)可实时调节扫频范围、速率、步进以及调频 信号的调制速率与调制深度,实现了对磁力仪探头 射频场的智能精密调频,调制灵活方便。

3)可为磁力仪提供稳定的磁共振信号,提升了 磁力仪的性能指标。 (10):3629-3664.

[3] 吴文福,袁皓.氦光泵磁力仪的应用与发展研究综述[J].声学 与电子工程,2016,4(4):1-5,9.

Wu W F, Yuan H. Review on application and development of helium photopump magnetometer[J]. Acoustics and Electronics Engineering, 2016, 4(4):1-5,9.

[4] 胡睿帆. 数字式氦光泵磁力仪的工程样机设计[D]. 长春:吉林大学,2017.

Hu R F. Design of engineering prototype for digital Helium optically pumped magnetometer[D]. Changchun: Jilin University, 2017.

[5] 张振宇. 氦光泵磁测技术研究[D]. 长春:吉林大学,2012. Zhang Z Y. Research on optically pumped Helium magnetic measurement technology[D]. Changchun; Jilin University,2012.

- [6] 连明昌,程德福,周志坚,等. 光泵磁敏传感器中 FPGA 调频器 设计与实现[J]. 传感技术学报,2012,25(11):1618-1622.
 Lian M C, Cheng D F, Zhou Z J, et al. Design and realization of frequency modulator with FPGA for optically pumped magneto-dependent sensor [J]. Chinese Journal of Sensors and Actuators, 2012,25(11):1618-1622.
- [7] 张正,张延华,温晓伟,等. 采用可调谐高Q有源电感的高优值 VCO的研究[J]. 电子器件,2021,44(2):272-277.
 Zhang Z, Zhang Y H, Wen X W, et al. A high figure-of-merit VCO using tunable and high Q active inductor[J]. Chinese Journal
- of Electron Devices,2021,44(2):272-277. [8] 沈辉,薛兵,唐朝阳,等. 基于 DDS 技术的信号发生器设计 [J].电子测量技术,2020,43(20):160-164.

Shen H, Xue B, Tang C Y, et al. Design of signal generator based on DDS technology [J]. Electronic Measurement Technology, 2020,43(20):160-164.

- [9] 童建平,杨建武. DDS 在光泵磁力仪频率锁定中的应用[J]. 浙 江工业大学学报,2019,47(4):448-452,468.
 Tong J P, Yang J W. The application of DDS in the frequency locking of optical pump magnetometer[J]. Journal of Zhejiang University of Technology,2019,47(4):448-452,468.
- [10] 王浩军. 基于 AD9854 的信号源设计[J]. 舰船电子工程,2018, 38(9):175-178.
 Wang H J. Design of signal source based on AD9854[J]. Ship Electronic Engineering,2018,38(9):175-178.
- [11] 崔永俊,杨卫鹏,刘阳,等. MIMO 雷达正交线性调频信号源系 统的设计[J]. 仪表技术与传感器,2018(7):107-110.
 Cui Y J, Yang W P, Liu Y, et al. Design of orthogonal linear frequency modulation signal source system for MIMO radar[J]. Instrument Technique and Sensor,2018(7):107-110.
- [12] 邹彬,董军堂,杨延宁,等. 基于云平台的温室大棚管理系统
 [J]. 传感器与微系统,2021,40(12):112-114,118.
 Zou B, Dong J T, Yang Y N, et al. Greenhouse management system based on cloud platform [J]. Transducer and Microsystem Technologies,2021,40(12):112-114,118.
- [13] 万天才. AD650 电压频率与频率电压转换器[J]. 国外电子元器件,1999(7):1-3.
 Wan T C. AD650 voltage frequency to frequency voltage converter [J]. International Electronic Elements, 1999(7):1-3.
- [14] 朱亚朋,李鸿鹏,霍德强,等. 基于 AD650 的模拟信号光纤传输 系统的设计[J]. 计算机测量与控制,2012,20(6):1662-1664, 1668.

Zhu Y P, Li H P, Huo D Q, et al. Design of analog signal transmission system based on AD650 [J]. Computer Measurement & Control, 2012, 20(6):1662-1664, 1668.

DDS-based intelligent modulation of the radio frequency field of helium optically pumped magnetometers

DENG Xiao-Dan^{1,2}, LI Xue-Yan^{1,2}, ZHOU Xi-Hua^{1,2}, DUAN Le-Ying^{1,2}, HE Hui^{1,2}

(1. Key Laboratory of Airborne Geophysics and Remote Sensing Geology, MNR, Beijing 100083, China; 2. China Aero Geophysical Survey and Remote Sensing Center for Natural Resources, Beijing 100083, China)

Abstract: Geomagnetic field surveys have been widely applied in the fields such as basic geological study, mineral resource exploration, and military detection. A key tool for geomagnetic field surveys is helium optically pumped magnetometer probes. The frequency modulation precision of the radio frequency field used in the probes is an important factor affecting geomagnetic survey precision. To achieve frequency modulation signals featuring easy modulation, high precision, and high reliability, this study proposed an intelligent frequency modulation technology for the radio frequency field of the magnetometer probes by combining the direct digital frequency synthesizer (DDS) and the microcontroller unit (MCU). This technology can achieve flexible, real-time, automatic, and precise frequency modulation of the radio frequency field of the magnetometer probes. As revealed by the integration tests in which frequency modulation signals were loaded into the helium optically pumped magnetometer system, the magnetometer can obtain stable and precise magnetic resonance signals, thus ensuring high-precision geomagnetic field surveys.

Key words: direct digital frequency synthesis; helium optically pumped magnetometer; frequency modulation